



2019年2月21日



一般財団法人

**日本特許情報機構**

Japan Patent Information Organization

# Japio世界特許情報全文検索サービス (Japio-GPG/FX)概要

Japio世界特許情報全文検索サービス(Japio-GPG/FX)は、**日本、米国、欧州、中国、韓国、独国、仏国**をはじめとして、  
Japioが特許公報を収集した国や機関の  
**公報全文、および、DOCDB**などに含まれる  
世界の特許情報を、  
**機械翻訳技術**を活用して**日本語と英語**で  
**横断的に一度に検索**できるようにしたサービスです。

— PCから検索 —



— インターネット —



— データ —



- 国内外特許データ
- 国内外代表図面データ
- 機械翻訳日本語データ
- PDF 公報

# Japio-GPG/FX概要

## 1. 蓄積データ

収録国	蓄積範囲 (公報発行年)	使用データ ※データ種類により蓄積期間は異なります。
中国(CN)	1985～	中国公報データ、中国公開特許和文抄録テキストデータ、機械翻訳データ、代表図面、全図面、DOCDB、FI・Fターム
日本(JP)	1983～	日本公開特許公報データ、公表公報データ、日本特許公報データ、日本実用新案公報データ、機械翻訳データ、代表図面、全図面、PAJ、DOCDB、整理標準化データ(FI・Fターム)
アメリカ(US)	1976～	米国出願公開特許データ、米国登録特許データ、米国公開特許和文抄録データ、米国特許和文抄録テキストデータ、機械翻訳データ、代表図面、全図面、DOCDB
欧州(EP)	1978～	欧州特許公開出願公報データ、欧州登録特許公報データ、欧州公開特許和文抄録テキストデータ、機械翻訳データ、代表図面、全図面、DOCDB
PCT(WO)	1978～	PCT国際出願データ、機械翻訳データ、代表図面、DOCDB
韓国(KR)	1999～	韓国公報、機械翻訳データ、代表図面、DOCDB
ドイツ(DE)	1976～	DOCDB、代表図面、機械翻訳データ(DE公報独英、DE公報独英→日MT)
フランス(FR)	1976～	DOCDB、代表図面、機械翻訳データ(FR公報仏英、FR公報仏英→日MT)
その他 (BR、RU、IN等) 88か国・地域、4機関	1976～ (注: 国により異なります。)	DOCDB

# Japio-GPG/FX概要

## 2. 検索項目

- 国、公報種別 : 特許・実用新案、公開・登録
- 番号 : 出願番号、文献番号、優先権主張番号
- 日付 : 出願日、公報発行日、優先権主張日
- 分類 : IPC、FI・Fターム(日本のみ)、CPC、ECLA
- 出願人 : 出願人(日本語・英語・中国語・他)
- 発明者 : 発明者(日本語・英語・中国語・他)
- 技術用語 : 発明の名称、要約、クレーム、  
詳細な説明(日本語・英語・中国語・他)

\* 利用可能制限・範囲あり

# Japio-GPG/FX概要 3. 主な機能

## □ダウンロード機能

⇒公報PDF 、 書誌・テキストダウンロード 、 サマリーダウンロード

## □しおり機能

⇒最大500件まで可能

## □検索式保存機能

⇒最大300件まで可能 コメント入力も可能

## □用語検索支援機能

⇒Japio独自の同義語テーブルが利用可能

⇒英語・日本語の異表記を参照可能

## □出願人検索支援機能

⇒日本語・英語・中国語表記の参照可能

# Japio-GPG/FX特徴 1. 横断検索

■ 同一検索式で主要国(中国・韓国・日本・米国・欧州・WIPO(PCT)・ドイツ・フランス・イギリス)の特許情報(全文)を日本語、英語(中国・韓国を除く)で一括でテキスト検索(横断検索)が可能です。

「インクジェット」で検索

高精度な翻訳文章が横断検索を実現

【中国(CN)】



【韓国(KR)】



【日本(JP)】



【米国(US)】



【欧州(EP)】



【WIPO(PCT)】



【ドイツ(DE)】



【フランス(FR)】



## Japio-GPG/FX特徴

# 2. 翻訳(英⇒日)

■ 検索用の日本語は、**約1億文対のコーパス**を使用し、  
高品質の英日機械翻訳文を作成いたしました(SMT)。

## Japio-GPG/FX特徴

# 3. 翻訳(中⇒日)

■ 検索用の日本語は、**約8,800万文対のコーパス**を使用し、  
高品質の中日機械翻訳文を作成いたしました(SMT)。

## Japio-GPG/FX画面

## 1. 検索画面

**Japio世界特許情報全文検索サービス** Japio-GPG / FX

お知らせ 検索支援ツール 経過情報 しおり 登録検索式 検索履歴

検索お役立ち 翻訳Webサービス

データ蓄積期間

マニュアル

特許検索ポータル 種別選択

お問い合わせ

よくある質問

項目検索 番号検索 クエリー検索

検索項目 検索式

発明の名称(TI)  
 要約(AB)  
 クレーム(CL)

出願人 (PA)

発明者 (IN)

I P C (IC)

F I (FI)

Fターム (FT)

E C L A (EC)

出願日 (AD)

公報発行日 (PD)

優先権主張日 (PRD)

国個別指定選択 クリア

検索 クリア

入力

各検索項目を入力して検索を行うことができます。

出願番号、公報番号から文献を参照する場合には「検索クエリー」タブを選択し、検索式を入力します。

近傍検索などの詳細な検索式を作成して検索を行う場合には、「検索クエリー」タブを選択し、検索式を入力します。

5庁+PCT+ドイツ+フランス+イギリスは、チェックボックスにより一括選択が可能

全文検索対象国がデフォルト設定

# Japio-GPG/FX 画面

# 2. 一覧表示

検索画面に戻ります。

「ファミリー単位」「出願単位(公開優先)」「出願単位(登録優先)」で絞り込みます。

同じファミリーの属する文献のうち、代表する文献のみ表示します。

チェックした国にファミリーを有する文献を除外することができます。

国、公報種別、技術用語、出願人等で、文献を簡単に絞り込むことができます。

ファミリー文献を参照することができます。

[クラスタ検索入力 | 文献番号変換 | ログアウト](#)

検索 > 一覧表示 (PN:US20150045991A1\*) AND (\*.\* ...

1 件中 1 - 1 件目 (21.051秒)

要約非表示  10件  25件  50件

ファミリー単位表示  
公開優先表示  
登録優先表示

代表ファミリー表示  
日本語代表表示(J)  
英語代表表示(E)  
非英語代表表示(N)

JP  US  EP  
 PCT  CN  KR  
 DE  FR  GB

国

- US(1)

種別

- A1(1)

ファミリー分析

- CNA(1)
- CNB(1)
- DEA(1)
- USA(1)
- USB(1)

**1. US20150045991A1**  
**CONTROLLING OF THE AUTOMATIC DRIVING PROCESS OF A VEHICLE**  
**【和抄】車両の自動運転過程の制御**

出願人: Volkswagen Aktiengesellschaft(VOLKSWAGEN AG(VOLKSWAGEN AKTIENGESELLSCHAFT))  
 発明者: Frank SCHWITTERS; Claus-Peter BRUECKNER; Thorsten RENNEKAMP (SCHWITTERS FRANK; BRUECKNER CLAUS-PETER; RENNEKAMP THORSTEN (SCHWITTERS FRANK; BRUECKNER CLAUS-PETER; RENNEKAMP THORSTEN))  
 出願番号: US14454209 (US201414454209) [2014-08-07]  
 文献番号: [US20150045991A1](#) ([US2015045991A1](#)) [2015-02-12]

I P C : G05D1/00; E05F15/20(G05D1/00)  
 ファミリーID : 52388907

要約(日) : 【和抄】本発明の自動運転過程を制御する方法は、車両内の第1の無線インタフェースにより認証情報を受信し、車両内の第1の無線インタフェースと異なる第2の無線インタフェースにより自動運転過程のための制御情報を受信し、認証情報および制御情報の機能として、自動運転過程を制御することを含むことを特徴とする。(請求項1) 乗用車またはトラックなどの車両は、ますます自動運転機能を搭載する。運転者が車両内にはない場合、車両を狭い駐車位置から発進し、狭い駐車位置に駐車するために、遠隔制御装置を利用すべきである。本発明は、車両の運転者または所有者が現場にいる場合のみ、車両の自動運転過程を行うかまたは開始することを保証することを目的とする。(【0005】、【0012】-【0013】) 実施例をFIG. 3により説明する。車両100のユーザーは、まず、第2の無線インタフェースの範囲外の位置207より、車両100に接近する。車両100のドアへのアクセスが、隣接する位置201および202により非常に困難であるため、ユーザーは、矢印208によって示されるように、車両100の後ろの位置209に移動する。ユーザーは、位置209で、第1の無線インタフェースの範囲内、すなわち円205内に入る。ユーザーは、トランスポンダ108を身に付けて携帯する。車両100のハッチバックのハンドル107に近接するかまたはハンドル107に接触することにより、車両100の第1の無線インタフェースが活性化され、トランスポンダ108を用いてアンテナ103によって認証情報が要求され、それによって車両にユーザーの許可を示す。制御装置110は、例えば、遠隔無線制御装置109により、または携帯電話の助けを借りて、リモート制御駐車を許可モードに切り替えられる。例えば、ユーザーは、矢印210に沿って、位置211に移動し続ける。ユーザーは、現在、特定の順序で、遠隔無線制御装置109の操作要素111、112または携帯電話を操作する場合、車両100の盗難防止装置のロックが解除され、車両100が、遠隔無線制御装置109の助けを借りて、駐車位置から発進することができる。FIG. 3は、上記ステップの図を再び示す。(【0030】-【0031】)

パテントファミリー:   
 ・CN104345233A ; CN104345233B ; DE102013217445A1 ; US2015045991A1 E ; US9886031B2

Detect contact with door handle — 301

Authentication via KESSY — 302

Acquire control signal from wireless remote control — 303

Start autonomous driving — 304

文献番号をクリックすると、文献詳細画面が表示されます。

9

Copyright (C) 2016, Japan Patent Information Organization & Hatsumei-Tsushin Co., Ltd. All Rights Reserved

# Japio-GPG/FX画面 3. 詳細表示

6. CN106143131B  
 空心转子电机及双档行星减速带差速电动汽车动力系统  
 【C J】中空ロータモータ及び二段遊星減速帯ディファレンシャル電気自動車動力システム  
 出願人：湖南早禾新能源汽车有限公司  
 発明者：刘浩；樊虎；曹波；郭大军  
 出願番号：CN201610836564.8 [2016-09-20]  
 文献番号：CN106143131B [2018-11-02]  
 公報PDF フロントPDF  
 I P C : B60K17/08[200601]; B60K17/12[200601]

原語と日本語(機械翻訳文)の対訳表示

英語/中国語/原語	日本語
<invention-title>	【C J】 発明の名称
空心转子电机及双档行星减速带差速电动汽车动力系统	中空ロータモータ及び二段遊星減速帯ディファレンシャル電気自動車動力システム
<abstract>	【C J】 要約
<p>本发明公开了一种空心转子电机及双档行星减速带差速电动汽车动力系统，包括空心转子无刷直流电机，空心转子无刷直流电机的太阳轮空心转子作为第一级行星减速轮系的太阳轮，进行动力输入，通过第二级行星减速轮系来实现双档变速，太阳轮空心转子具有贯通的中心孔便于驱动半轴从中穿过进行动力传输，通过换挡电机带动换挡拨叉实现二档行星减速轮系的组合与脱离，实现高低速比的切换，通过锥齿轮差速器，来实现输出的差速功能。根据本发明的空心转子电机及双档行星减速带差速电动汽车动力系统，实现了电机在不同工况下均能通过双档减速来实现电机的高效率输出，同时优化电机结构，做到传动效率高，结构紧凑，质量轻巧，便于安装和布置。</p>	<p>本発明は中空ロータモータ及び二段遊星減速帯ディファレンシャル電気自動車の動力システムが開示されている，中空ロータブラシレス直流モータを含み，中空ロータブラシレス直流モータのサンギヤが空転心ロータは，1段目の遊星として減速歯車列のサンギヤ，動力入力を行う，2段目の遊星減速輪列を介して二段変速を実現する，太陽ホイール心ロータを貫通する中心孔ドライブアクスルシャフトから動力伝達を行う構造を容易にする，シフトモータリングによりシフトフォーク2組の遊星減速歯車列の組み合わせから離脱する，高低変速比の切り替えを実現，傘歯車差動装置である，出力された差動機能を実現する。本発明の中空ロータモータ及び二段遊星減速帯ディファレンシャル電気自動車の動力システムによれば，モータを異なる作業条件でいずれも双档減速によりモータを実現することが可能な高効率出力を実現し，同時にモータの構造を最適化し，伝動効率が高く，構造がコンパクトで，質量が軽量で，取り付け及び配置が容易になる。</p>
<claims>	【C J】 クレーム
<p>1.一种空心转子电机双档行星减速带差速电动汽车动力系统，其特征在于，包括空心转子无刷直流电机(1)，空心转子无刷直流电机(1)连接有太阳轮空心转子(21)，太阳轮空心转子(21)作为第一级行星减速轮系的太阳轮，作为动力输入，第一级行星减速轮系连接第二级行星减速轮系实现双档变速，第二级行星减速轮系连接换挡拨叉(22)，换挡拨叉(22)连接换挡电机(23)，换挡电机(23)驱动换挡拨叉(22)实现二档行星减速轮系的组合与脱离，实现高低速比的切换，通过锥齿轮差速器(24)，来实现输出的差速功能。</p>	<p>1.中空ロータモータ2段シフト遊星減速帯ディファレンシャル電気自動車動力システムであって，特徴は以下のとおりである，中空ロータブラシレス直流モータ(1)を含み，中空ロータブラシレス直流モータ(1)太陽ホイール心ロータ(21)が連結され，サンギヤが空転心ロータ(22)に噛み合っており，太陽ホイール心ロータ(21)は動力入力を行う，太陽ホイール心ロータ(21)を貫通する中心孔ドライブアクスルシャフトから動力伝達を行う構造を容易にする，シフトモータリングによりシフトフォーク2組の遊星減速歯車列の組み合わせから離脱する，高低変速比の切り替えを実現，傘歯車差動装置である，出力された差動機能を実現する。本発明の中空ロータモータ及び二段遊星減速帯ディファレンシャル電気自動車の動力システムによれば，モータを異なる作業条件でいずれも双档減速によりモータを実現することが可能な高効率出力を実現し，同時にモータの構造を最適化し，伝動効率が高く，構造がコンパクトで，質量が軽量で，取り付け及び配置が容易になる。</p>

全図面表示